

# Matrices (Repaso de algunas propiedades)

Última edición: 09/11/2009

## 1. Inversa de una matriz

Una matriz cuadrada  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es inversible si existe  $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  tal que  $AB = BA = I$ .

Cuando  $B$  existe, es única y la notamos:  $B = A^{-1}$ .

Para el cálculo de una matriz inversa podemos utilizar el *método de Gauss-Jordan*. Para ello se considera la matriz  $(A|I_n)$  y se realizan aquellas operaciones elementales por filas que consigan transformar la matriz  $A$  en la matriz  $I_n$ , de esta forma la matriz  $I_n$  se habrá transformado en  $A^{-1}$ . Es decir, se han de realizar operaciones elementales por filas de forma que.

$$(A|I_n) \approx \dots \approx (I_n|A^{-1})$$

Por ejemplo:

Sea la matriz  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ -3 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -3 & -1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 3 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 3 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -5 & -4 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 4 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & 4 & -1 \end{pmatrix}$$

De esta forma  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & -1 \\ -2 & -2 & 1 \\ 5 & 4 & -1 \end{pmatrix}$

### 1.1. Propiedades

- $(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}$
- $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$
- $(A^{-1})^{-1} = A$
- $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \text{adj}(A)$  (ver siguiente sección)

## 2. Determinante de una matriz

Se define el *determinante* de  $A$  como la suma de todos los productos elementales con signos tomados de  $A$ .

Notamos:  $\det(A) = |A| = \sum \pm a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n}$

donde  $(j_1, j_2, \dots, j_n)$  es una permutación de  $\{1, 2, \dots, n\}$ , y el signo + o - depende si la permutación  $(j_1, j_2, \dots, j_n)$  es respectivamente par o impar.

## 2.1. Desarrollo del determinante por cofactores

Desarrollo a lo largo de la  $j$ -ésima columna:

$$\det(A) = a_{1j}C_{1j} + a_{2j}C_{2j} + \dots + a_{nj}C_{nj}$$

Desarrollo a lo largo de la  $i$ -ésima fila:

$$\det(A) = a_{i1}C_{i1} + a_{i2}C_{i2} + \dots + a_{in}C_{in}$$

donde  $C_{ij} = (-1)^{1+j}M_{ij}$  se lo llama *cofactor del elemento*  $a_{ij}$ .  $M_{ij}$  es el *menor del elemento*  $a_{ij}$  y se lo define como el determinante de la submatriz que queda al eliminar de  $A$  la  $i$ -ésima fila y la  $j$ -ésima columna. Si  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  y  $C_{ij}$  es el *cofactor del elemento*  $a_{ij}$  entonces la matriz

$$\begin{pmatrix} C_{11} & C_{21} & \dots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \dots & C_{n2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ C_{1n} & C_{2n} & \dots & C_{nn} \end{pmatrix}$$

se conoce como **matriz adjunta de**  $A$ , y se denota  $adj(A)$

Ejemplos:

Si  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  tal que  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \implies adj(A) = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

Si  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tal que  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} \end{pmatrix}$

$$\implies adj(\mathbf{A}) = \begin{pmatrix} + \begin{vmatrix} A_{22} & A_{23} \\ A_{32} & A_{33} \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} A_{21} & A_{23} \\ A_{31} & A_{33} \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} A_{21} & A_{22} \\ A_{31} & A_{32} \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} A_{12} & A_{13} \\ A_{32} & A_{33} \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} A_{11} & A_{13} \\ A_{31} & A_{33} \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{31} & A_{32} \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} A_{12} & A_{13} \\ A_{22} & A_{23} \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} A_{11} & A_{13} \\ A_{21} & A_{23} \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{vmatrix} \end{pmatrix}$$

## 2.2. Propiedades

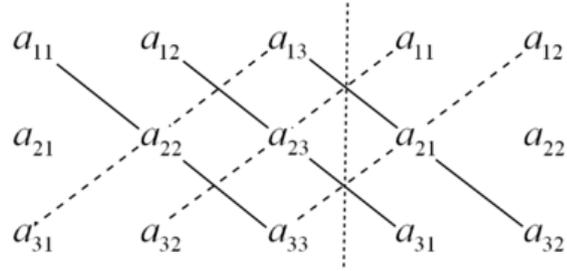
- Si  $A'$  es la matriz que se obtiene cuando una sola fila de  $A$  se multiplica por una constante  $k$ , entonces  $\det(A') = k \det(A)$
- Si  $A'$  es la matriz que se obtiene al intercambiar dos filas de  $A$ , entonces  $\det(A') = -\det(A)$
- Si  $A'$  es la matriz que se obtiene al sumar un múltiplo de una de las filas de  $A$  a otra fila, entonces  $\det(A') = \det(A)$
- Si  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , entonces  $\det(A^T) = \det(A)$
- Si  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  y  $k \in \mathbb{R}$ , entonces:  $\det(kA) = k^n \det(A)$ ;  $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$
- Si  $A$  es una matriz triangular de  $n \times n$ , entonces  $\det(A)$  es el producto de los elementos de la diagonal, es decir:  $\det(A) = a_{11}a_{22}\dots a_{nn}$
- $A$  es inversible si y sólo si  $\det(A) \neq 0$
- Si  $A$  es inversible, entonces  $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$
- Si  $A$  es inversible, entonces  $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)}adj(A)$

## 2.3. Regla de Sarrus

La regla de Sarrus es un método de fácil memorización para calcular el determinante de una matriz  $3 \times 3$ .

Considérese la matriz de  $3 \times 3$   $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$

Su determinante se puede calcular de la siguiente manera:



**Figura 2.1:** La regla de Sarrus: diagonales continuas y en trazos

En primer lugar, repetir las dos primeras columnas de la matriz a la derecha de la misma de manera que queden cinco columnas en fila. Después sumar los productos de las diagonales descendentes (en línea continua) y sustraer los productos de las diagonales ascendentes (en trazos)

Esto resulta en:

$$\mathbf{A} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{31}a_{22}a_{13} - a_{32}a_{23}a_{11} - a_{33}a_{21}a_{12}$$

### 3. Regla de Cramer

Si  $Ax = b$  es un sistema de  $n$  ecuaciones con  $n$  incógnitas tal que  $\det(A) \neq 0$ , entonces la única solución del sistema es  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  con:

$$x_1 = \frac{\det(A_1)}{\det(A)}, x_2 = \frac{\det(A_2)}{\det(A)}, \dots, x_n = \frac{\det(A_n)}{\det(A)}$$

donde  $A_j$  es la matriz que se obtiene al reemplazar la  $j$ ésima columna de  $A$  por  $b$ .